

6月11日実施決定！

都産技研サービスロボット事業化交流会 イベント開催のお知らせ

地方独立行政法人東京都立産業技術研究センターのサービスロボット事業化交流会にて「全体会議」のイベントを開催します。

サービスロボットの現状に関するご講演や交流会メンバーの紹介、また本年度より開始する**DX関連の新事業(公募による研究開発支援)**の説明等を行います。

今回は、交流会会員のみならずどなたでも参加頂けます。ご興味ある方は、奮ってご参加ください。(ご参加には事前登録が必要です。)

詳細は次のページで…

■ サービスロボット事業化交流会について

[東京都立産業技術研究センター サービスロボット事業化交流会 \(tiri-robot.jp\)](http://tiri-robot.jp)

■ 地方独立行政法人東京都立産業技術研究センターについて

[東京都立産業技術研究センター \(iri-tokyo.jp\)](http://iri-tokyo.jp)

サービスロボット事業化交流会 2024年度 第1回 全体会議

新しい事業を迎えて



日時

2024年 **6月11日**(火曜日) **15:00-17:45**

場所

テレコムセンター2F(リアル会場参加)
Zoom Webinar (WEB参加)
(いずれの参加でも[申し込み](#)をお願いいたします)

内容

- **ご挨拶**
情報システム技術部 ロボット技術グループ 武田 有志
- **ご講演**
株式会社エムスクエア・ラボ 代表取締役 加藤 百合子 様
- **交流会新加入メンバー紹介**
23年度加入企業
- 休憩(名刺交換)—
- **24年度開始 新事業に関して**
企画部 プロジェクト企画室 和田 雅明
- **中小機構ジェグテックと交流会連携進捗報告**
関東本部企業支援部 中小企業アドバイザー 竹本 裕一様

申込

参加費:無料 / 新事業の説明を行うため今回はオープン会議で開催します
[申し込みはこちら](#)

タイムテーブル(予定)

◆都産技研からのご挨拶

15:00-15:10 情報システム技術部 ロボット技術グループ 武田 有志

◆ご講演

15:10~16:00 株式会社エムスクエア・ラボ 代表取締役 加藤 百合子様

◆交流会新加入メンバー紹介

16:00~16:40 23年度加入企業

◆休憩(お名刺交換)

16:40~16:55

◆24年度開始 新事業に関して

16:55~17:25 企画部 プロジェクト企画室 和田 雅明

◆中小機構ジエグテックと交流会連携進捗報告

17:25~17:40 中小機構 関東本部 中小企業アドバイザー 竹本 裕一様

◆連絡事項

17:40~17:45 事務局

場所:東京都江東区青海2-5-10

テレコムセンタービル 東棟 2階

電車アクセス:ゆりかもめ テレコムセンター駅 歩2分



ご講演紹介

<ご講演(予定)>

人類とロボットの協働はどうあるべきか

■ご講演者

株式会社エムスクエア・ラボ 代表取締役 加藤 百合子 氏



実業家でもあり、豊富な経験と多数の社会貢献を行なっている株式会社エムスクエア・ラボ 代表取締役 加藤氏。

東京大学農学部卒業後、NASAでの植物工場のプロジェクト参画等様々な経験を経て、2009年に株式会社エムスクエア・ラボを設立しております。今回は、「人類とロボットの協働はどうあるべきか」というテーマで、自ら従事しているエムスクエア・ラボでの経験などを交えてご講演を頂く予定です。

経歴:

1998年

東京大学農学部卒業

1999年

イギリス Cranfield Univ. 修士号取得

NASA 植物工場のプロジェクトに参画

2000年

キャノン株式会社 SOC検証部隊配属

2001年

産業機械メーカーにて産業用ロボット研究開発

2009年

株式会社エムスクエア・ラボ設立

現在

株式会社エムスクエア・ラボ 代表取締役

やさいバス株式会社 代表取締役

静岡ガス株式会社 社外取締役

株式会社良品計画 社外取締役

公益財団法人スズキ財団 理事

社会貢献

2023年3月～

内閣府知的財産戦略本部員

2021年11月～

内閣府デジタル田園都市国家構想実現会議委員

2017年7月～2023年9月

農林水産省 食料・農業・農村政策審議委員

2017年7月～2020年10月

静岡県教育委員会委員

他多数

主催 : 地方独立行政法人 東京都立産業技術研究センター 研究開発本部 情報システム技術部
ロボット技術グループ サービスロボット事業化交流会

お問い合わせ先: サービスロボット事業化交流会事務局 robotbusiness@iri-tokyo.jp